## УДК 621.313.12

**В.И. МИЛЫХ**, д-р техн. наук, **В.Н. ИВАНЕНКО**, канд. техн. наук, **Н.В. ГРЕЧКО** 

## МАТЕМАТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ ВЕНТИЛЬНО-ИНДУКТОРНОГО ГЕНЕРАТОРА ДЛЯ АВТОТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ

Розглянута математична модель вентильно-індукторного генератора з суміщеними обмотками збудження і якоря, працюючого з вентильним навантаженням активного характеру і з урахуванням діодів в фазах обмотки якоря.

Рассмотрена математическая модель вентильно-индукторного генератора с совмещенными обмотками возбуждения и якоря, работающего с вентильной нагрузкой активного характера и с учетом диодов в фазах обмотки якоря.

Вентильные индукторные генераторы (ВИГ) находят широкое применение в качестве автономных источников питания автотракторных средств и сельхозмашин. Среди различных конструктивных исполнений и схемных решений генераторов, касающихся способов включения обмотки возбуждения и якорной обмотки, интерес представляет индукторный генератор [1, 2], электромагнитная и электрические схемы которого приведены на рис. 1 и рис.2, соответственно. Конкретно, рассматривается двухобмоточный генератор, обмотка возбуждения (ОВ) и трехфазная якорная обмотка (A-A', B-B', C-C') которого расположены на одних и тех же зубцах (полюсах) магнитной системы статора ( $i_f$  — ток возбуждения,  $i_a$ ,  $i_b$ ,  $i_c$  — фазные токи якорной обмотки).

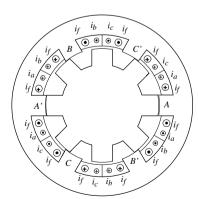


Рис. 1. Электромагнитная система ВИГ

Благодаря диодам, включенным последовательно с фазами обмотки якоря, возникает добавочный магнитный поток возбуждения от тока нагрузки этой обмотки [1, 2]. Таким образом, результирующий магнитный поток есть сумма магнитных потоков возбуждения и обмотки якоря.

Математическое моделирование генератора рассматриваемого типа встречает трудности, связанные со сложной геометрией магнитной системы и наличием полупроводниковых элементов в фазах генератора, а также работой генератора на выпрямленную нагрузку активного характера или нагрузку с противо-ЭДС.

Идеализированная диаграмма предпо-

лагаемых изменений токов в фазах генератора на периоде повторяемости циклов с допущением синусоидальности фазных ЭДС  $e_a, e_b, e_c$ представлена на рис. 3, где γ<sub>е</sub> − угол поворота ротора в электрических радианах. С учетом того, что  $\gamma_{\rho} = \omega_{\rho} t$ , где  $\omega_e = z_r \frac{\pi n}{30}$  - угловая электрическая частота, г, - число зубцов ротора, n его частота вращения в об/мин, t – время, можно рассматривать уе и как относительное время.

Жирной обводной линией по верхним волнам ЭДС показан характер изменения напряжения на нагрузке генератора.

Физические процессы в генераторе можно представить шестью циклами на периоде повторяемости

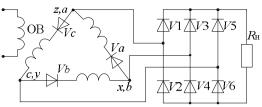


Рис. 2. Электрическая схема ВИГ

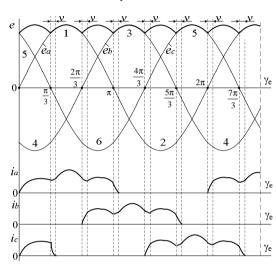


Рис. 3. Гипотетический идеализированный характер изменения ЭДС и токов в фазных обмотках ВИГ

 $0 \div 2\pi + \nu$ , где  $\nu$  — углы коммутации вентилей. Работающие фрагменты полной схемы (рис. 2) для первых двух циклов, включающих в себя рабочий режим и режим коммутации вентилей, показаны на рис. 4. На интервале  $\gamma_e = 0 \div \pi/3$  работают фазы a и c при включенных вентилях моста V4 и V5 (рис. 4,а). В момент  $\gamma_e = \pi/3$  при условии синусоидальности ЭДС начинается коммутация вентилей: вентиль V5 отключается и включается вентиль V1 (рис. 4,б).

В момент времени  $\gamma_e=\pi/3+\nu$  ток в фазе c равен нулю и вентиль V5 закрывается, начинается второй цикл длительностью  $\gamma_e=\pi/3+\nu\div 2\pi/3$ , при котором работает фаза a (рис. 4, в). В момент времени  $\gamma_e=2\pi/3$  начинается коммутация вентилей V4 и V6, в результате которой вентиль V4 отключается и включается вентиль V6, присоединяя фазу b к нагрузке (рис. 4,г). Коммутация заканчивается в момент равенства токов в фазах a и b. В дальнейшем в интервале  $\gamma_e=2\pi/3+\nu\div\pi$  работают фазы a и b, соединенные последовате-

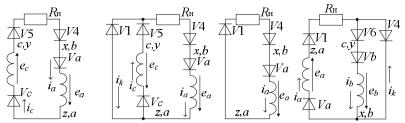


Рис. 4 – Схемы трети последовательных циклов работы генератора

льно. Физические процессы в генераторе в последующие моменты времени могут быть охарактеризованы такими же циклами, но с изменением чередования фаз, что вытекает из диаграммы рис. 3.

Электромагнитные процессы в фазах генератора описываются следующей системой дифференциальных уравнений

$$-U_{\varphi} = Ri_{\varphi} + \frac{d\psi_{\varphi}}{dt}, \qquad (1)$$

где  $\phi$ =a, b, c — индексы фаз;  $U_{\phi}$  — напряжение на фазах генератора;  $i_{\phi}$  — токи фаз;  $\psi_{\phi}$  — полные магнитные потокосцепления фаз; R — активное сопротивление фазы.

Эта система дополняется уравнением для обмотки возбуждения:

$$U_f = R_f i_f + \frac{d\psi_f}{dt}, \qquad (2)$$

где структура уравнения аналогична предыдущему.

Входящие в систему уравнений полные магнитные потокосцепления контуров генератора включают в себя собственные потокосцепления и потокосцепления взаимной связи между обмотками:

$$\begin{split} & \psi_{a} = l_{a}i_{a} + m_{ab}i_{b} + m_{ac}i_{c} + m_{af}i_{f} \; ; \\ & \psi_{b} = l_{b}i_{b} + m_{ba}i_{a} + m_{bc}i_{c} + m_{bf}i_{f} \; ; \\ & \psi_{c} = l_{c}i_{c} + m_{ca}i_{a} + m_{cb}i_{b} + m_{cf}i_{f} \; ; \\ & \psi_{f} = l_{f}i_{f} + m_{fa}i_{a} + m_{fb}i_{b} + m_{fc}i_{f} \; . \end{split}$$

Изменения собственных индуктивностей обмоток и индуктивностей взаимной связи носит сложный характер от углового положения ротора. Но с высокой степенью точности можно считать, что каждая из них состоит из постоянной и гармонической составляющих. Учитывая зубчатое строение магнитной системы статора и ротора (числа зубцов  $z_s=6$ ,  $z_r=8$ ) и принимая за начало отсчета углового положения ротора совпадение осей зубцов статора и ротора (как на рис. 1), можно получить законы изменения индуктивных параметров обмоток генератора.

Собственные индуктивности фазных обмоток:

$$l_a = l_0 + l_m \cos \gamma_e; \ l_b = l_0 + l_m \cos (\gamma_e - 2\pi/3); \ l_c = l_0 + l_m \cos (\gamma_e + 2\pi/3), \tag{4}$$

где угол поворота ротора в электрических радианах  $\gamma_e = z_r \gamma$  представ-

лен через абсолютный угол  $\gamma$ ;  $l_0 = 0.5(l_{a\,max} + l_{a\,min})$ ,  $l_m = 0.5(l_{a\,max} - l_{a\,min})$  - постоянная составляющая и амплитуда колебания индуктивности;  $l_{a\,max}, l_{a\,min}$  - ее минимальное и максимальное значения.

Собственная индуктивность обмотки возбуждения может быть представлена следующим образом

$$l_f = l_{fop} + l_{fmp} \cos 3\gamma_e \,, \tag{5}$$

где  $l_{fop}$ ,  $l_{fmp}$  — постоянная и переменная составляющие индуктивности обмотки, определенные аналогично составляющим в (4).

Коэффициенты взаимоиндуктивной связи между фазными обмотками:

$$m_{ab} = -m_0 - m_m \cos(\gamma_e + \pi/3); \quad m_{bc} = -m_0 + m_m \cos\gamma_e;$$
  
 $m_{ca} = -m_0 + m_m \cos(\gamma_e - \pi/3).$  (6)

Коэффициенты взаимоиндуктивной связи между фазными обмотками якоря и обмоткой возбуждения

$$m_{af} = m_{0f} + m_{mf} \cos \gamma_e; m_{bf} = m_{0f} + m_{mf} \cos (\gamma_e - 2\pi/3); m_{cf} = m_{0f} + m_{mf} \cos (\gamma_e + 2\pi/3).$$
 (7)

Численное значение составляющих коэффициентов само- и взаимоиндуктивностей могут быть получены из численного расчета магнитного поля генератора для заданной геометрии магнитной системы в соответствии с [3].

Как было показано, режим работы генератора на выпрямленную нагрузку можно рассматривать как поочередное подключение одной или двух фаз обмотки статора к нагрузке с учетом коммутационного периода между подключениями (рис. 3 и рис. 4).

Электромагнитные процессы в генераторе для интервала времени  $\gamma_e = 0 \div \pi/3$ , когда работают фазы a и c генератора (рис. 4,a), характеризуются следующей системой дифференциальных уравнений:

$$\begin{split} & \left[ 2(l_{0} - m_{0}) + l_{m} \cos(\gamma_{e} + \pi/3) - 2m_{m} \cos(\gamma_{e} - \pi/3) \right] \frac{i_{c}}{dt} + \\ & + \left[ 2m_{0f} + m_{mf} \cos(\gamma_{e} + \pi/3) \right] \frac{di_{f}}{dt} = -(2R + R_{H})i_{c} + \omega_{e}i_{c}l_{m} \sin(\gamma_{e} + \pi/3) - \\ & - 2\omega_{e}i_{c}m_{m} \sin(\gamma_{e} - \pi/3) + \omega_{e}i_{f}m_{mf} \sin(\gamma_{e} + \pi/3); \\ & \left[ 2m_{0f} + m_{mf} \cos(\gamma_{e} + \pi/3) \right] \frac{di_{c}}{dt} + \left( l_{fop} + l_{fmp} \cos 3\gamma_{e} \right) \frac{di_{f}}{dt} = \\ & = U_{f} - R_{f}i_{f} + \omega_{e}i_{c}m_{mf} \sin(\gamma_{e} + \pi/3) + 3\omega_{e}l_{fmp}i_{f} \sin 3\gamma_{e}, \end{split}$$
(8)

где  $R_{\rm H}$  — сопротивление нагрузки.

Система уравнений (8) решается при начальных условиях:  $i_c=0$  ,  $\gamma_e=0$  ,  $i_f=U_f\left/R_f\right.$  .

Система уравнений для интервала коммутации включает в себя уравнения для контура обмоток якоря V4-Va-фаза a--V1-R<sub>H</sub>, контура Vc-фаза c

-V5-V1 и контура обмотки возбуждения (рис.4,б). При более строгом подходе момент начала коммутации вентиля V5 определяется при условии равенства нулю ЭДС фазы c.

После преобразований система уравнений для интервала коммутации имеет следующий вид:

$$\begin{split} & [l_{0} + l_{m} \cos \gamma_{e}] \frac{di_{a}}{dt} + [-m_{0} - m_{m} \cos(\gamma_{e} - \pi/3)] \frac{di_{c}}{dt} + \\ & + [m_{0f} + m_{mf} \cos \gamma_{e}] \frac{di_{f}}{dt} = -(R + R_{H})i_{a} + \\ & + l_{m} \omega_{e} i_{a} \sin \gamma_{e} - m_{m} \omega_{e} i_{c} \sin(\gamma_{e} - \pi/3) + m_{mf} \omega_{e} i_{f} \sin \gamma_{e}; \\ & [-m_{0} - m_{m} \cos(\gamma_{e} - \pi/3)] \frac{di_{a}}{dt} + [l_{0} + l_{m} \cos(\gamma_{e} + 2\pi/3)] \frac{di_{c}}{dt} + \\ & + [m_{0f} + m_{mf} \cos(\gamma_{e} + 2\pi/3)] \frac{di_{f}}{dt} = -Ri_{c} + l_{m} \omega_{e} i_{c} \sin(\gamma_{e} + 2\pi/3) - \\ & - m_{m} \omega_{e} i_{a} \sin(\gamma_{e} - \pi/3) + m_{mf} \omega_{e} i_{f} \sin(\gamma_{e} + 2\pi/3); \\ & [m_{0f} + m_{mf} \cos \gamma_{e}] \frac{di_{a}}{dt} + [m_{0f} + m_{mf} \cos(\gamma_{e} + 2\pi/3)] \frac{di_{c}}{dt} + \\ & + [l_{fop} + l_{fmp} \cos 3\gamma_{e}] \frac{di_{f}}{dt} = U_{f} - R_{f} i_{f} + 3l_{fmp} \omega_{e} i_{f} \sin 3\gamma_{e} + \\ & + m_{mf} \omega_{e} i_{a} \sin \gamma_{e} + m_{mf} \omega_{e} i_{c} \sin(\gamma_{e} + 2\pi/3). \end{split}$$

Начальными условиями для системы являются конечные значения токов после решения системы (8) на предыдущем интервале. Конец интервала коммутации определяется по выполнения условия  $i_{\rm c}=0$  .

В интервале времени  $\gamma_e = \pi/3 + \nu \div 2\pi/3$  работает фаза a (рис. 4,в) и система уравнений, характеризующая процессы в генераторе, имеет вид:

$$(l_0 + l_m \cos \gamma_e) \frac{di_a}{dt} + (m_{0f} + m_{mf} \cos \gamma_e) \frac{di_f}{dt} =$$

$$= -(R + R_H)i_a + l_m \omega_e i_a \sin \gamma_e + m_{mf} \omega_e i_f \sin \gamma_e;$$

$$(m_{0f} + m_{mf} \cos \gamma_e) \frac{di_a}{dt} + (l_{fop} + l_{fmp} \cos 3\gamma_e) \frac{di_f}{dt} =$$

$$= U_f - R_f i_f + m_{mf} \omega_e i_a \sin \gamma_e + 3l_{fmp} \omega_e i_f \sin 3\gamma_e,$$

$$(10)$$

Система уравнений (10) решается при начальных условиях, взятых из завершения предыдущего коммутационного интервала по системе (9).

В интервале коммутации  $\gamma_e = 2\pi/3 \div 2\pi/3 + \nu$  к нагрузке подключается фаза b (рис. 4.a) и система уравнений для этого промежутка времени имеет вид:

$$\begin{split} & \left[l_{0} + l_{m} \cos \gamma_{e}\right] \frac{di_{a}}{dt} + \left[-m_{0} - m_{m} \cos(\gamma_{e} + \pi/3)\right] \frac{di_{b}}{dt} + \\ & + \left[m_{0f} + m_{mf} \cos \gamma_{e}\right] \frac{di_{f}}{dt} = -(R + R_{H})i_{a} + \\ & + l_{m} \omega_{e} i_{a} \sin \gamma_{e} - m_{m} \omega_{e} i_{b} \sin(\gamma_{e} + \pi/3) + m_{mf} \omega_{e} i_{f} \sin \gamma_{e}; \\ & \left[-m_{0} - m_{m} \cos(\gamma_{e} + \pi/3)\right] \frac{di_{a}}{dt} + \left[l_{0} + l_{m} \cos(\gamma_{e} - 2\pi/3)\right] \frac{di_{b}}{dt} + \\ & + \left[m_{0f} + m_{mf} \cos(\gamma_{e} - 2\pi/3)\right] \frac{di_{f}}{dt} = -Ri_{b} + l_{m} \omega_{e} i_{b} \sin(\gamma_{e} - 2\pi/3) - \\ & - m_{m} \omega_{e} i_{a} \sin(\gamma_{e} + \pi/3) + m_{mf} \omega_{e} i_{f} \sin(\gamma_{e} - 2\pi/3); \\ & \left[m_{0f} + m_{mf} \cos \gamma_{e}\right] \frac{di_{a}}{dt} + \left[m_{0f} + m_{mf} \cos(\gamma_{e} - 2\pi/3)\right] \frac{di_{b}}{dt} + \\ & + \left[l_{fop} + l_{fmp} \cos 3\gamma_{e}\right] \frac{di_{f}}{dt} = U_{f} - R_{f} i_{f} + 3l_{fmp} \omega_{e} i_{f} \sin 3\gamma_{e} + \\ & + m_{mf} \omega_{e} i_{a} \sin \gamma_{e} + m_{mf} \omega_{e} i_{b} \sin(\gamma_{e} - 2\pi/3). \end{split}$$

Начальными условиями для системы (11) являются конечные значения токов после решения системы (10) на предыдущем интервале. Конец интервала коммутации определяется по выполнения условия  $i_a = i_b$ .

После окончания коммутации в интервале времени  $\gamma_e = 2\pi/3 + \nu \div \pi$  работают фазы a и c генератора.

Так как циклы работы генератора повторяются, то системы уравнений для последующих циклов могут быть составлены аналогичным образом, используя диаграмму, приведенную на рис. 3.

Такой подход к составлению математической модели вентильноиндукторного генератора позволяет весьма наглядно представить физику электромагнитных процессов, имеющих место в квазиустановившихся режимах работы генератора на нагрузку активного характера.

Список литературы: 1. Лущик В.Д., Гречко М.В. Дослідження індукторного генератора з несиметричною суміщеною обмоткою // Вісник НТУ "ХПІ". Харків: НТУ "ХПІ". – 2002. - № 4. – С. 49-52. 2. Гречко М.В., Дяченко В.В. Шляхи поліпшення питомих показників вентильних індукторних генераторів // Електротехніка і електромеханіка. - Харків: НТУ "ХПІ". – 2007. № 4. – С. 9-12. 3. Милых В.И., Полякова Н.В. Определение электромагнитных параметров электрических машин на основе численных расчетов магнитных полей // Електротехніка і електромеханіка. – Харків: НТУ "ХПІ". – 2006. – №2. – С.40-46.

Поступило в редколлегию 12.05.08